

УДК 621.397.2

## ОБРАБОТКА ИЗОБРАЖЕНИЙ ДВУМЕРНЫМИ НЕРЕКУРСИВНЫМИ ЦИФРОВЫМИ ФИЛЬТРАМИ ВТОРОГО ПОРЯДКА

Приоров А.Л.

### Введение

Существует множество областей, в которых используется цифровая обработка двумерных массивов данных. Это, например, обработка изображений, геофизические исследования земной коры, компьютерная томография в медицине и множество других важных научно-практических задач [1].

Хотя двумерные нерекурсивные цифровые системы для достижения тех же частотных свойств, что и рекурсивные, требуют большего объема вычислений, но они имеют и свои преимущества, к которым следует отнести их устойчивость при любых значениях своих параметров, а также возможность реализации линейной фазовой характеристики, что весьма важно при обработке изображений.

Частотные свойства одномерных нерекурсивных цифровых систем второго порядка хорошо изучены. В зависимости от значений двух коэффициентов этой системы, она может реализовать фильтры верхних или нижних частот, а также полосовой или режекторный фильтры. В тоже время частотные свойства двумерных фильтров изучены недостаточно и требуют дальнейших исследований.

### Исследование частотных свойств двумерных нерекурсивных фильтров

Для исследования частотных свойств двумерных цифровых фильтров верхних и нижних частот второго порядка с симметричными коэффициентами использована методика, впервые предложенная в [2] для двумерной рекурсивной цифровой системы первого порядка. Структурная схема двумерной нерекурсивной цифровой системы второго порядка с симметричными коэффициентами приведена на рис. 1. Здесь  $a = a_{10} = a_{01}$ ,  $b = a_{20} = a_{02}$ ,  $c = a_{11}$ .

Частотная характеристика такой системы имеет вид:

$$H(e^{j\omega_1}, e^{j\omega_2}) = 1 + a(e^{-j\omega_1} + e^{-j\omega_2}) + b(e^{-j2\omega_1} + e^{-j2\omega_2}) + ce^{-j(\omega_1 + \omega_2)}. \quad (1)$$

Квадрат модуля частотной характеристики (1) в этом случае запишется следующим образом:

$$\begin{aligned} |H(e^{j\omega_1}, e^{j\omega_2})|^2 = H(\omega_1, \omega_2) = & (1 + a(\cos(\omega_1) + \cos(\omega_2)) + \\ & + b(\cos(2\omega_1) + \cos(2\omega_2)) + c \cos(\omega_1 + \omega_2))^2 + \\ & + (a(\sin(\omega_1) + \sin(\omega_2)) + c \sin(\omega_1 + \omega_2) + \\ & + b(\sin(2\omega_1) + \sin(2\omega_2)))^2. \end{aligned} \quad (2)$$

Из условий симметрии коэффициентов достаточно рассмотреть поведение функции  $H(\omega_1, \omega_2)$  на осях  $\omega_1$  и  $\omega_2$ , а также на диагоналях  $\omega_1 = \omega_2$  и  $\omega_1 = -\omega_2$  в верхней полуплоскости частотной плоскости  $(\omega_1, \omega_2)$ .

Определены области существования двумерных нерекурсивных цифровых фильтров нижних и верхних частот второго порядка с симметричными коэффициентами и монотонными амплитудно-частотными характеристиками. Установлено максимальное подавление сигнала, возможное в фильтрах такого типа, получено уравнение линии среза. Приведены примеры применения таких фильтров для обработки искаженных изображений.

Установлено, что рассматриваемая система имеет 12 экстремумов по направлениям осей и диагоналей. Система обладает монотонной амплитудно-частотной характеристикой (АЧХ) при отсутствии экстремумов у функций, получаемых из (2). Для исследования частотных свойств двумерной нерекурсивной цифровой системы второго порядка с симметричными коэффициентами, также как и в рекурсивном случае, применим аппарат дифференциальной геометрии в пространстве [2].

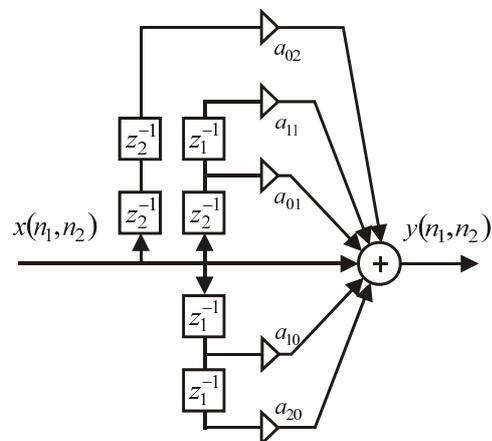


Рис. 1. Структурная схема двумерной нерекурсивной цифровой системы второго порядка с симметричными коэффициентами.

В точке (0,0) условие положительности имеет вид:

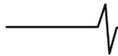
$$\begin{cases} (a+c)(1+a+2b)+4b(1+a+b) < 0, \\ [(a+c)(1+a+2b)+4b(1+a+b)]^2 - [(a+2b)+c(2b-1)]^2 > 0, \end{cases} \quad (3)$$

а условие отрицательности:

$$\begin{cases} (a+c)(1+a+2b)+4b(1+a+b) > 0, \\ [(a+c)(1+a+2b)+4b(1+a+b)]^2 - [(a+2b)+c(2b-1)]^2 > 0, \end{cases} \quad (4)$$

В точке  $(\pi, \pi)$  условие положительности имеет вид:

$$\begin{cases} (a-c)(1-a+2b)+4b(a-1-b) > 0, \\ [(a-c)(1-a+2b)+4b(a-1-b)]^2 - [(a+2b)+c(2b-1)]^2 > 0, \end{cases} \quad (5)$$



а условие отрицательности:

$$\begin{cases} (a-c)(1-a+2b)+4b(a-1-b)<0, \\ [(a-c)(1-a+2b)+4b(a-1-b)]^2 - [(a+2b)+c(2b-1)]^2 > 0. \end{cases} \quad (6)$$

Для того чтобы система была фильтром нижних частот, необходимо выполнение условий (4) и (6). Для того чтобы система была фильтром верхних частот, необходимо, чтобы были выполнены условия (3) и (5).

Для фильтра нижних частот максимум АЧХ приходится на точку  $(0, 0)$ , а максимальное подавление входного сигнала на точку  $(\pi, \pi)$ , поэтому подавление ФНЧ:

$$G = 20 \lg \left( \frac{1+2a+c+2b}{1-2a+c+2b} \right). \quad (7)$$

Для фильтра верхних частот максимум АЧХ приходится на точку  $(\pi, \pi)$ , а максимальное подавление входного сигнала на точку  $(0, 0)$ , поэтому подавление ФВЧ:

$$G = 20 \lg \left( \frac{1-2a+c+2b}{1+2a+c+2b} \right). \quad (8)$$

В качестве примера рассмотрим типичные ФНЧ и ФВЧ и найдем для них по формулам (7-8) подавление входного сигнала. Для ФНЧ с параметрами  $a = 0.62, b = 0.09, c = 0.1$  затухание  $G = -35.99$  дБ

(рис. 2). Для ФВЧ с параметрами  $a = -0.63, b = 0.1, c = 0.1$  затухание  $G = -36.12$  дБ (рис. 3).

При проектировании цифровых систем одним из важнейших параметров является линия среза. Выполним нормировку значения квадрата модуля частотной характеристики фильтра нижних частот. Для этого вычислим значение  $|H(0,0)|^2 = (1+2a+c+2b)^2$ . Далее получим:

$$\frac{|H|^2}{|H_{0,0}|^2} = \frac{1}{2}; \quad 2|H|^2 = |H_{0,0}|^2. \quad (9)$$

В уравнении (9) используем разложение функций  $\sin(\omega)$  и  $\cos(\omega)$  в ряд Тейлора второго порядка в окрестности нуля. Подставляя результаты этого разложения в (3), получим:

$$\begin{aligned} & [(a+c+2b)(2b-1)+2b(2a-1)+ac]\omega_1^2 + \\ & + [(a+c+2b)(2b-1)+2b(2a-1)+ac]\omega_2^2 + \\ & + 2[c(1-2b)] - (a+2b)^2 \omega_1 \omega_2 = (1+2a+c+2b)^2. \end{aligned} \quad (10)$$

Соотношение (10) является уравнением линии среза (окружности) двумерного нерекурсивного цифрового фильтра второго порядка с симметричными коэффициентами во втором приближении.

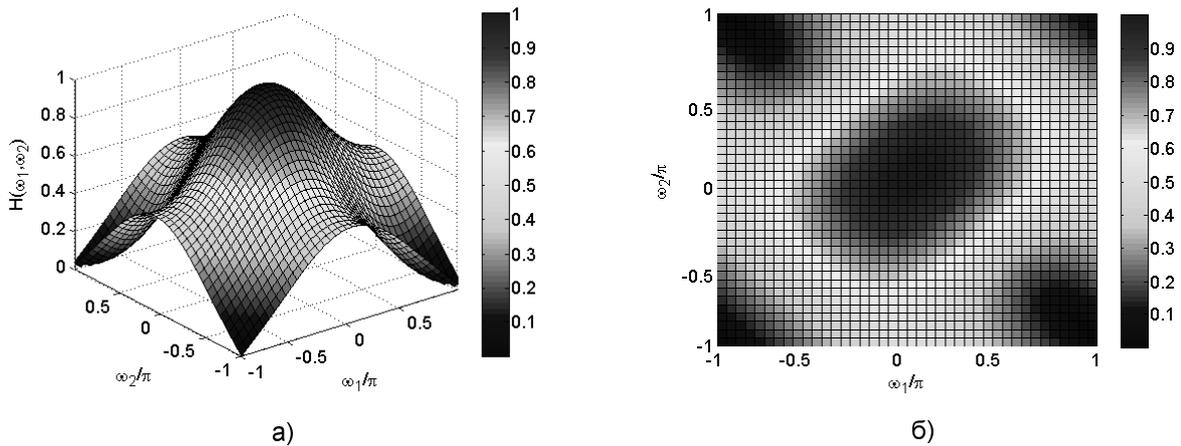


Рис. 2. Типичный вид АЧХ двумерного цифрового фильтра нижних частот

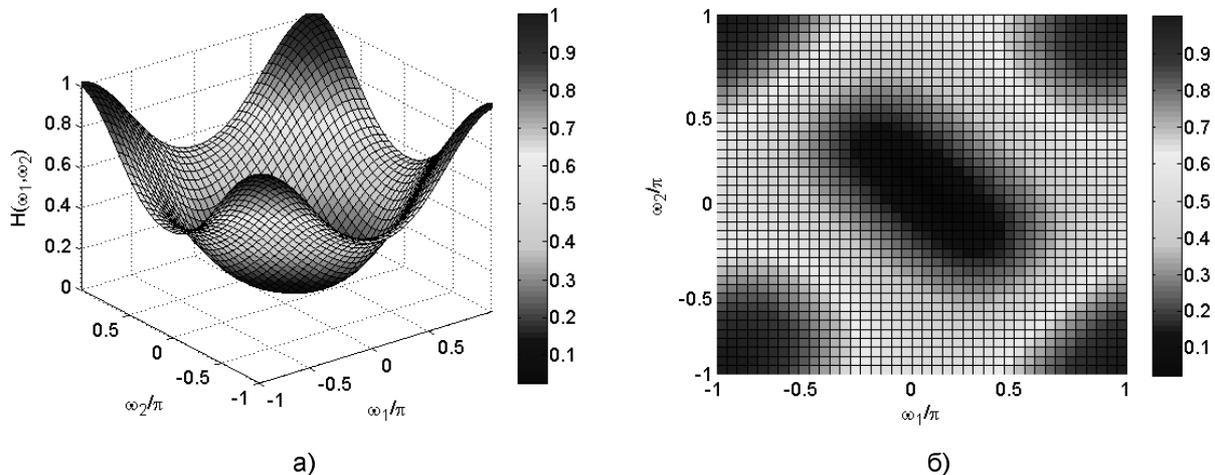


Рис. 3. Типичный вид АЧХ двумерного цифрового фильтра верхних частот

### Результаты моделирования

Описанные выше двумерные нерекурсивные цифровые фильтры второго порядка с симметричными коэффициентами могут быть применены для решения задачи удаления периодических помех из изображений.

В качестве модели периодической помехи использована двумерная синусоида:

$$r(x, y) = A \sin[2\pi\omega_1(x + \Delta x)/M + 2\pi\omega_2(y + \Delta y)/N], \quad (11)$$

где  $A$  – амплитуда,  $\omega_1$  и  $\omega_2$  определяют пространственные частоты соответственно по осям  $x$  и  $y$ ,  $\Delta x$  и  $\Delta y$  – сдвиги фаз относительно начала отсчета,  $M$  и  $N$  – число строк и столбцов матрицы  $r(x, y)$ .

Дискретным преобразованием Фурье размером  $M \times N$  от  $r(x, y)$  является функция

$$R(\omega_1, \omega_2) = j \frac{A}{2} [(e^{2\pi\omega_1\Delta x/M}) \delta(\omega_1 + \omega_{10}, \omega_2 + \omega_{20}) - (e^{2\pi\omega_2\Delta y/N}) \delta(\omega_1 - \omega_{10}, \omega_2 - \omega_{20})],$$

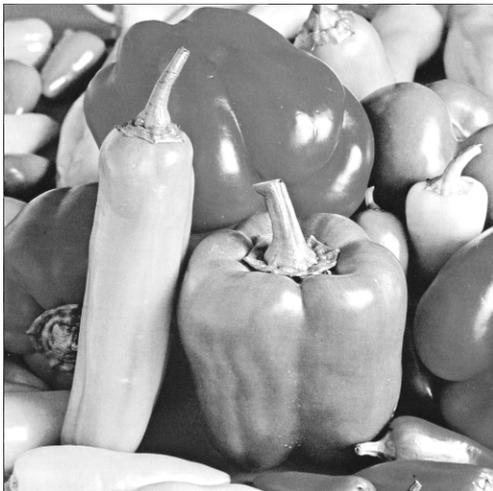
которая имеет вид пары комплексно сопряженных единичных импульсов, находящихся в точках  $(\omega_{10}, \omega_{20})$  и  $(-\omega_{10}, -\omega_{20})$  соответственно.

За основу метрики оценки качества цифрового изображения в работе принято пиковое отношение сигнал/шум (ПОСШ), определяемое по следующей формуле:

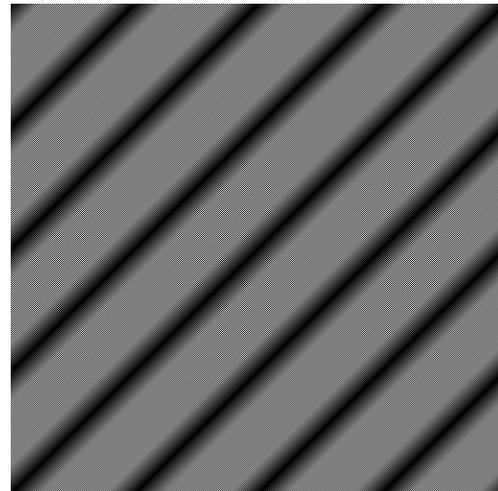
$$ПОСШ = 20 \log_{10} \frac{255}{\sqrt{CKO}}, \quad CKO = \frac{1}{MN} \sum_{i=1}^M \sum_{j=1}^N (x_{i,j} - y_{i,j})^2,$$

где  $M$  и  $N$  – число строк и столбцов матриц исходного  $x_{i,j}$  и восстановленного  $y_{i,j}$  изображений.

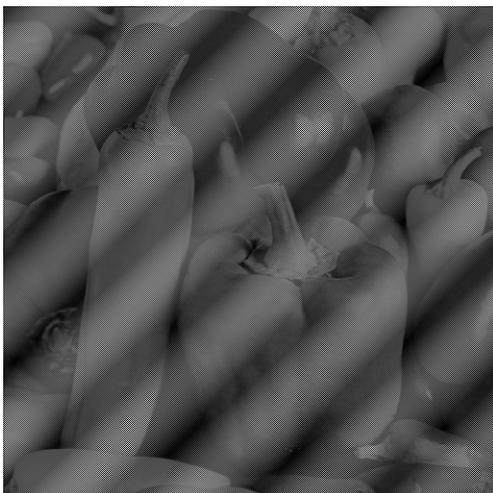
Примеры исходных изображений, периодических помех (построенных на основе модели, введенной выше), искаженных и восстановленных изображений приведены на рис. 4 и рис. 5. Помеха на рис. 4 представляет собой единичную высокочастотную синусоиду, описанную с использованием формулы (11). Помеха на рис. 5 представляет собой суперпозицию двух низкочастотных синусоид.



а)



б)

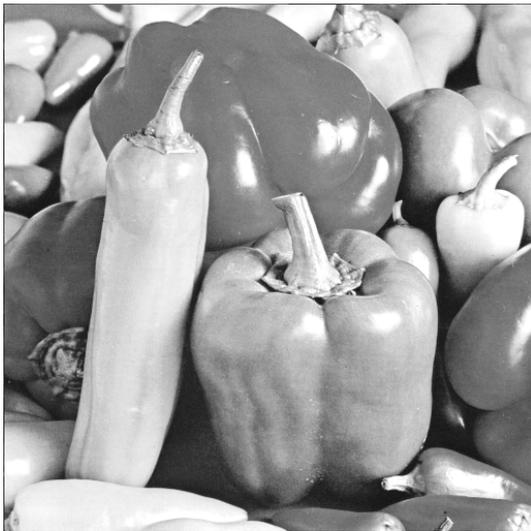


в)

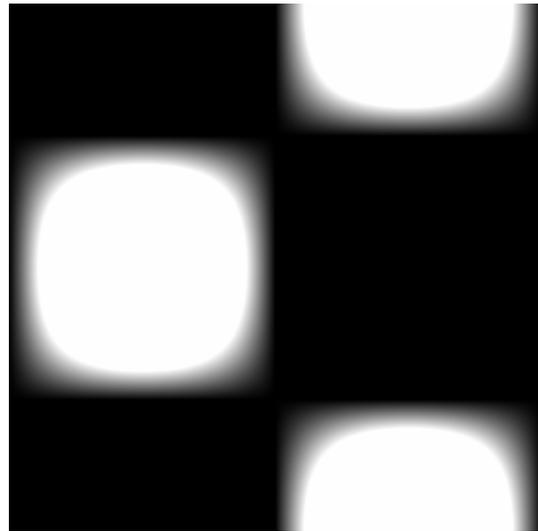


г)

Рис. 4. Обработка тестового изображения ФНЧ: а) исходное тестовое изображение «Перцы»; б) синусоидальная помеха; в) искаженное изображение, ПОСШ = 7,67 дБ; г) восстановленное изображение с использованием рассматриваемого ФНЧ, ПОСШ = 31,96 дБ



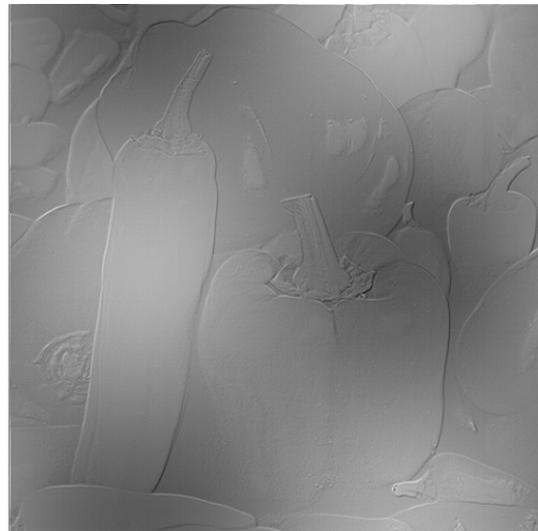
а)



б)



в)



г)

*Рис. 5. Обработка тестового изображения ФВЧ: а) исходное тестовое изображение «Перцы»; б) синусоидальная помеха; в) искаженное изображение; г) восстановленное изображение с использованием рассматриваемого ФВЧ*

Изображение, восстановленное с использованием ФНЧ с параметрами  $a = 0.62$ ,  $b = 0.09$ ,  $c = 0.1$ , приведено на рис. 4г. Видно, что высокочастотная синусоидальная помеха полностью удаляется указанным фильтром.

Результаты использования ФВЧ с параметрами  $a = -0.63$ ,  $b = 0.1$ ,  $c = 0.1$  представлены на рис. 5. Как видно из рис. 5г, восстановленное изображение, полученное с использованием ФВЧ, содержит информацию о деталях (границах, контурах и т.д.) исходного тестового изображения. Помимо удаления низкочастотных компонент собственно изображения частично

удалена и низкочастотная помеха, представленная на искаженном изображении рис. 5в. Неполное удаление помехи связано с видом АЧХ рассматриваемого ФВЧ (рис. 3).

#### Литература

1. Даджион Д., Мерсеро Р. Цифровая обработка многомерных сигналов. – М.: Мир, 1988.
2. Брюханов Ю.А., Приоров А.Л., Мясников Е.А., Калинин С.А. Частотные свойства двумерных рекурсивных цифровых систем первого порядка // Изв. высш. учеб. заведений. Радиозлектроника. 1995. № 4. С. 26-30.